



## 控制器

PS-24

ERC2

PSEL

RCM-PM

PCON

ASEL

RCM-GW

ACON

SSEL

PCON/ACON-ABU

SCON

XSEL

ROBONET

<b>PS-24</b>	电缸用 DC24V 电源	PS-241/242	<b>331</b>
<b>RCM-PM</b>	触摸屏显示器	RCM-PM-01	<b>333</b>
<b>RCM-GW</b>	DeviceNet / CC-Link / ProfiBUS 用网关单元	RCM-GW-DV / CC / PR	<b>336</b>
<b>PCON-ABU ACON-ABU</b>	PCON / ACON 控制器用简易绝对值型单元	PCON / ACON-ABU	<b>341</b>
<b>ROBONET</b>	RCP3 / RCP2 / RCA2 / RCA 用网络控制器	RGW-DV / CC / PR / SIO RPCON / RACON	<b>343</b>
<b>ERC2</b>	ERC2 控制器部分	ERC2	<b>355</b>
<b>PCON</b>	RCP3/RCP2 系列用定位控制器	PCON-C / CG / CY / PL / PO / SE	<b>365</b>
<b>ACON</b>	RCA2 / RCA 系列用定位控制器	ACON-C / CG / CY / PL / PO / SE	<b>375</b>
<b>SCON</b>	RCS2 系列用定位控制器	SCON-C	<b>385</b>
<b>PSEL</b>	PSEL RCP3/RCP2 系列用程序控制器	PSEL-C	<b>395</b>
<b>ASEL</b>	RCA2/RCA 系列用程序控制器	ASEL-C	<b>405</b>
<b>SSEL</b>	RCS2 系列用程序控制器	SSEL-C	<b>415</b>
<b>XSEL</b>	RCS2 系列用多轴程序控制器	X-SEL-J / K / P / Q	<b>425</b>

内置型  
控制器

滑块型

拉杆型

平台  
臂杆扁平

夹爪  
旋转型

无尘室  
专用型

防滴型

控制器

机种一览

24V

触摸屏

网关单元

简易绝对  
型单元

RoBoNET

ERC2

PCON

ACON

SCON

PSEL

ASEL

SSEL

XSEL






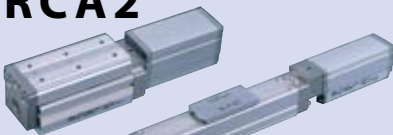
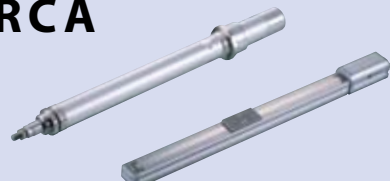







# 控制器概要

根据所用驱动轴的种类与动作方法，决定电缸的控制器。

请从下表中选择与各驱动轴相对应的控制器，再从下页之后的表格中，选择与所希望的动作方法相对应的型号。

## 【驱动轴对应表】

控制器大致可分为2种，一种是从PLC等外部设备接受指令进行操作的【定位型】，还有一种是利用输入到控制器中的程序，能够单独工作的【程序型】。定位型根据动作方法不同，还可以再进一步分为4个种类。（参照下一页）

驱动轴系列	控制器系列	
	定位型	程序型
<b>RCP3</b>  <b>RCP2</b> 	<b>RPCON</b>  <b>PCON</b> 	<b>PSEL</b> 
<b>RCA2</b>  <b>RCA</b> 	<b>RACON</b>  <b>ACON</b> 	<b>ASEL</b> 
<b>RCS2</b> 	<b>SCON</b> 	<b>XSEL</b>  <b>SSEL</b> 

控制器  
内置型  
滑块型  
拉杆型  
平台  
臂杆扁平  
夹爪  
旋转型  
无尘室  
专用型  
防滴型  
控制器  
机种一览  
24V  
触摸屏  
网关单元  
简易绝对  
型单元  
RoBoNET  
ERC2  
PCON  
ACON  
SCON  
PSEL  
ASEL  
SSEL  
XSEL

# 按动作方法区分对应型号

控制器型号	动作方法	特点
定位型	定位动作	<p>指定移动位置 (Position) 编号进行移动的型号。 适用于希望以简便的方式, 进行多点定位的情况。</p>
	电磁阀动作	<p>与气缸的电磁阀一样, 是只需对信号进行 ON/OFF 操作, 就能够进行动作的型号。 最适用于 2 点~3 点的定位。</p>
	脉冲串输入	<p>可不使用位置数据, 通过客户的控制 (脉冲) 进行动作。 适用于希望以脉冲控制的方式控制所有周边设备的场合。</p>
	现场网络串行通信	<p>当希望使用网关单元, 通过 DeviceNet、(现场网络) CC-Link、ProfiBus 等现场网络以及串行通信进行动作时, 请使用本型号。</p>
程序型	程序动作	<p>可利用输入到控制器中的程序, 进行从驱动轴动作到与外部设备通信等操作的型号。 适用于没有必要安装 PLC 的小型设备。</p>

转下页

转下页










转下页

转下页




转下页

- 控制器
- 内盖型
- 滑块型
- 拉杆型
- 平台
- 臂杆扁平
- 夹爪
- 旋转型
- 无尘室
- 专用型
- 防滴型
- 控制器
- 机种一览
- 24V
- 触摸屏
- 网关单元
- 简易绝对型单元
- RoBoNET
- ERC2
- PCON
- ACON
- SCON
- PSEL
- ASEL
- SSEL
- XSEL

# 按控制器功能区分机种一览表

型号种类	系列名	RPCON	RACON	ERC2	PCON
	对应驱动轴	RCP3/RCP2	RCA2/RCA	ERC2	RCP3/RCP2
	刊载页	→P343	→P343	→P355	→P365
位置定位型	外观	(未对应)	(未对应)		
	型号符号	—	—	PN/NP	C
	最大连接轴数	—	—	(—)	1轴
	最大定位点数	—	—	16点	512点
	输入电源	—	—	DC24V	DC24V
电磁阀型	外观	(未对应)	(未对应)		
	型号符号	—	—	PN/NP	CY
	最大连接轴数	—	—	(—)	1轴
	最大定位点数	—	—	3点	3点
	输入电源	—	—	DC24V	DC24V
脉冲串输入型	外观	(未对应)	(未对应)	(未对应)	
	型号符号	—	—	—	PL/PO
	最大连接轴数	—	—	—	1轴
	最大定位点数	—	—	—	(—)
	输入电源	—	—	—	DC24V
网络型 串行通信型	外观				
	型号符号	RPCON	RACON	SE	C/CG/SE(※3)
	最大连接轴数	16轴(※1)	16轴(※1)	(—)	1轴
	最大定位点数	768点(※2)	768点(※2)	64点	768点/64点(※4)
	输入电源	DC24V	DC24V	DC24V	DC24V
程序型	外观	(未对应)	(未对应)	(未对应)	(未对应)
	型号符号	—	—	—	—
	最大连接轴数	—	—	—	—
	最大定位点数	—	—	—	—
	输入电源	—	—	—	—

※1 每1轴必须有1个控制器单元。无法进行各轴的插补动作。  
 ※2 在直接数值指定模式下工作时，没有点数限制。  
 ※3 C/CG型在网络连接规格时，可直接连接现场网络。  
 SE型可使用网关单元连接到现场网络。

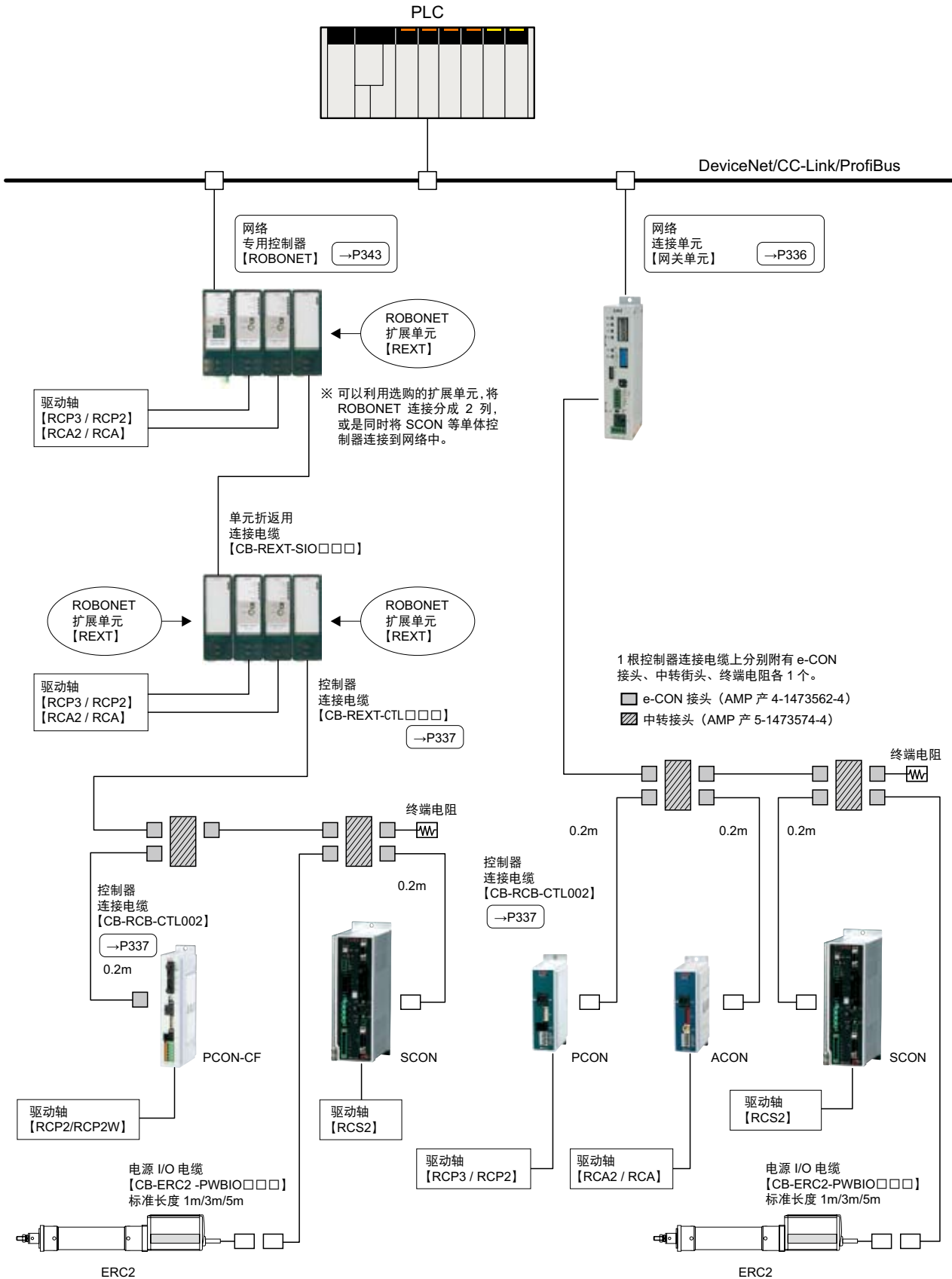
	ACON	SCON	PSEL	ASEL	SSEL	XSEL
	RCA2/RCA	RCS2	RCP3/RCP2	RCA2/RCA	RCS2	RCS2
	→P375	→P385	→P395	→P405	→P415	→P425
						(未対応)
	C	C	C	C	C	—
	1轴	1轴	2轴	2轴	2轴	—
	512点	512点	1500点	1500点	20000点	—
	DC24V	AC100/200V	DC24V	DC24V	AC100/200V	—
			(未対応)	(未対応)	(未対応)	(未対応)
	CY	C	—	—	—	—
	1轴	1轴	—	—	—	—
	3点	3点/7点	—	—	—	—
	DC24V	AC100/200V	—	—	—	—
			(未対応)	(未対応)	(未対応)	(未対応)
	PL/PO	C	—	—	—	—
	1轴	1轴	—	—	—	—
	(—)	(—)	—	—	—	—
	DC24V	AC100/200V	—	—	—	—
		 ※无需网关单元 可直接连接网络			 ※写真はネットワーク仕と コネクタが異なります。	 ※无需网关单元 可直接连接网络
	C/CG/SE (※3)	C	C	C	C	J/K/P/Q
	1轴	1轴	2轴	2轴	2轴	6轴
	768点/64点(※4)	512点	1500点	1500点	20000点	4000点
	DC24V	AC100/200V	DC24V	DC24V	AC100/200V	AC100/200V
	(未対応)	(未対応)				
	—	—	C	C	C	J/K/P/Q
	—	—	2轴	2轴	2轴	6轴
	—	—	1500点	1500点	20000点	4000点
	—	—	DC24V	DC24V	AC100/200V	AC100/200V

※4 768点是在位置编号指定模式下驱动C/CG的网络连接规格时的数据。  
64点是在网关单元的位置编号指定模式下驱动SE型时的数据。  
在直接数值指定模式下工作时，没有点数限制。

- 控制器
- 内置型
- 滑块型
- 拉杆型
- 平台  
臂杆扁平
- 夹爪  
旋转型
- 无尘室  
专用型
- 防滴型
- 控制器
- 机种一览
- 24V
- 触摸屏
- 网关单元
- 简易绝对  
型单元
- RoBoNET
- ERC2
- PCON
- ACON
- SCON
- PSEL
- ASEL
- SSEL
- XSEL

## 现场网络系统构成图

当通过现场网络控制电缸时，可使用网络专用控制器“ROBONET”，或是将单体控制器（PCON/ACON/SCON）连接到“网关单元”上。

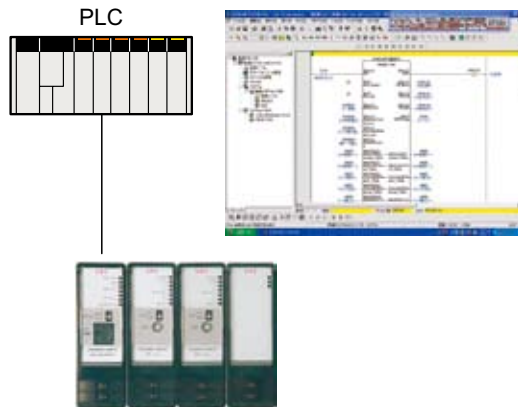


串行通信系统构成图

【ROBONET 串行通信 ~功能模块~】

可以使用支持 Modbus-RTU 协议的通信单元，通过串行通信让 PCON/ACON/SCON/ROBONET 的各控制器进行动作。

当进一步将欧姆龙产 PLC CS/CJ 系列与 ROBONET SIO 型组合使用时，还备有无需通信程序的专用功能模块，所以能够简单便捷的通过串行通信进行动作。

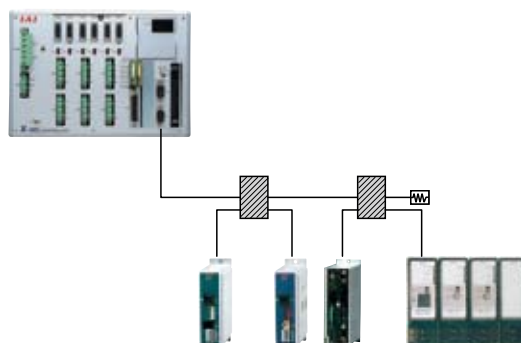


【XSEL-P/Q 控制器 RC 网关功能】

XSEL-P/Q 控制器的 RC 网关功能，是使用专用电缆连接 XSEL 控制器与 PCON/ACON/SCON/ROBONET 各控制器，从而能够利用 XSEL 控制器的 SEL 程序让控制器进行动作的功能。

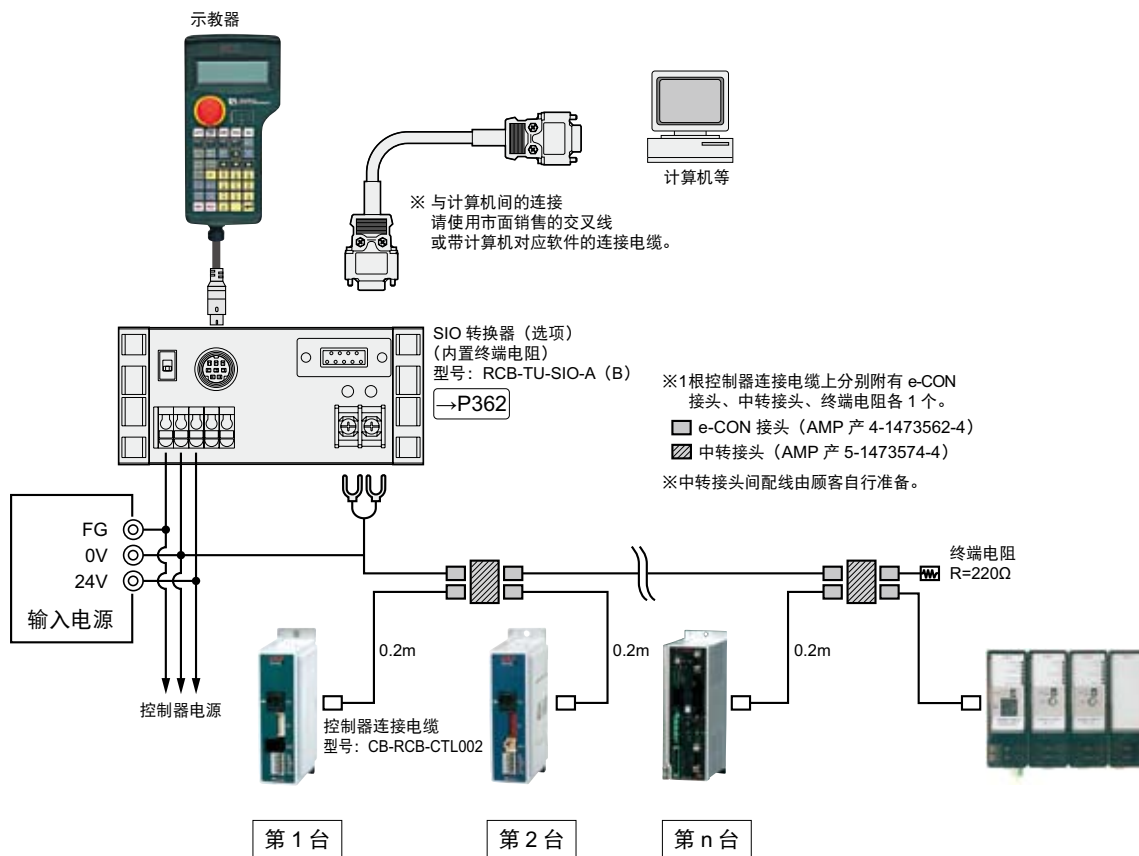
当组合使用单轴机械手与电缸时，只需一个程序就能够简单快捷的让电缸进行动作。

(※XSEL-J/K 型无法使用 RC 网关功能)



【其他串行通信】

当连接多台控制器进行使用时，如果使用“SIO 转换器”，则无需重新插拔电缆，就能够对所连接控制器内的数据进行改写操作。



- 控制器
- 内置型
- 滑块型
- 拉杆型
- 平台
- 臂杆扁平
- 夹爪
- 旋转型
- 无尘室
- 专用型
- 防滴型
- 控制器
- 机种一览
- 24V
- 触摸屏
- 网关单元
- 简易绝对型单元
- RoBoNET
- ERC2
- PCON
- ACON
- SCON
- PSEL
- ASEL
- SSEL
- XSEL