



控制器

PS-24

ERC2

PSEL

RCM-PM

PCON

ASEL

RCM-GW

ACON

SSEL

PCON/ACON-ABU

SCON

XSEL

ROBONET

PS-24	电缸用 DC24V 电源	PS-241/242	331
RCM-PM	触摸屏显示器	RCM-PM-01	333
RCM-GW	DeviceNet / CC-Link / ProfiBUS 用网关单元	RCM-GW-DV / CC / PR	336
PCON-ABU ACON-ABU	PCON / ACON 控制器用简易绝对值型单元	PCON / ACON-ABU	341
ROBONET	RCP3 / RCP2 / RCA2 / RCA 用网络控制器	RGW-DV / CC / PR / SIO RPCON / RACON	343
ERC2	ERC2 控制器部分	ERC2	355
PCON	RCP3/RCP2 系列用定位控制器	PCON-C / CG / CY / PL / PO / SE	365
ACON	RCA2 / RCA 系列用定位控制器	ACON-C / CG / CY / PL / PO / SE	375
SCON	RCS2 系列用定位控制器	SCON-C	385
PSEL	PSEL RCP3/RCP2 系列用程序控制器	PSEL-C	395
ASEL	RCA2/RCA 系列用程序控制器	ASEL-C	405
SSEL	RCS2 系列用程序控制器	SSEL-C	415
XSEL	RCS2 系列用多轴程序控制器	X-SEL-J / K / P / Q	425

内置型
控制器

滑块型

拉杆型

平台
臂杆扁平

夹爪
旋转型

无尘室
专用型

防滴型

控制器

机种一览

24V

触摸屏

网关单元

简易绝对
型单元

RoBoNET

ERC2

PCON

ACON

SCON

PSEL

ASEL

SSEL

XSEL

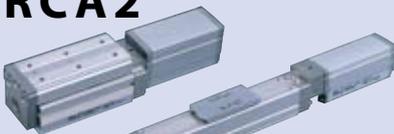
控制器概要

根据所用驱动轴的种类与动作方法，决定电缸的控制器。

请从下表中选择与各驱动轴相对应的控制器，再从下页之后的表格中，选择与所希望的动作方法相对应的型号。

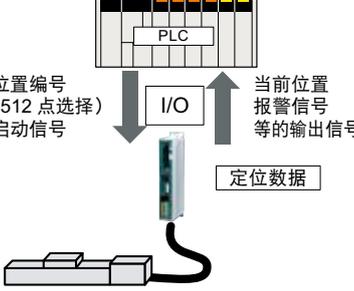
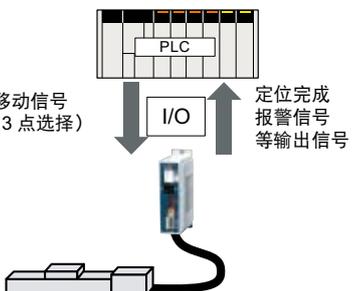
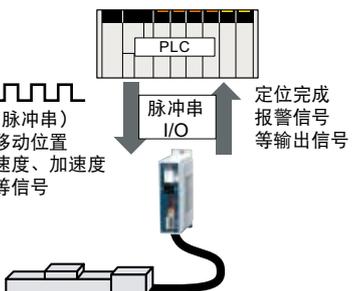
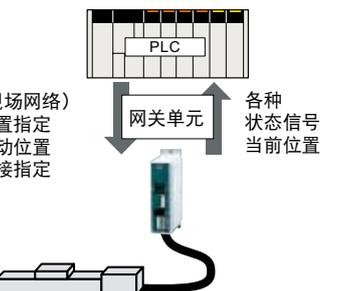
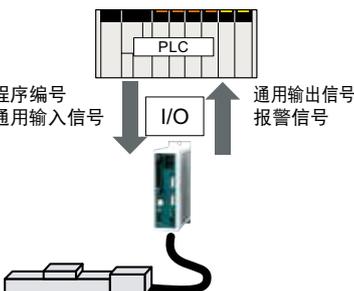
【驱动轴对应表】

控制器大致可分为2种，一种是从PLC等外部设备接受指令进行操作的【定位型】，还有一种是利用输入到控制器中的程序，能够单独工作的【程序型】。定位型根据动作方法不同，还可以再进一步分为4个种类。（参照下一页）

驱动轴系列	控制器系列	
	定位型	程序型
RCP3  RCP2 	RPCON  PCON 	PSEL 
RCA2  RCA 	RACON  ACON 	ASEL 
RCS2 	SCON 	XSEL  SSEL 

- 控制器
- 内置型
- 滑块型
- 拉杆型
- 平台
- 臂杆扁平
- 夹爪
- 无尘室
- 防滴型
- 控制器
- 机种一览
- 24V
- 触摸屏
- 网关单元
- 简易绝对型单元
- RoBoNET
- ERC2
- PCON
- ACON
- SCON
- PSEL
- ASEL
- SSEL
- XSEL

按动作方法区分对应型号

控制器型号	动作方法	特点
定位型	定位动作	<p>指定移动位置 (Position) 编号进行移动的型号。 适用于希望以简便的方式, 进行多点定位的情况。</p> 
	电磁阀动作	<p>与气缸的电磁阀一样, 是只需对信号进行 ON/OFF 操作, 就能够进行动作的型号。 最适用于 2 点~3 点的定位。</p> 
	脉冲串输入	<p>可不使用位置数据, 通过客户的控制 (脉冲) 进行动作。 适用于希望以脉冲控制的方式控制所有周边设备的场合。</p> 
	现场网络串行通信	<p>当希望使用网关单元, 通过 DeviceNet、(现场网络) CC-Link、ProfiBus 等现场网络以及串行通信进行动作时, 请使用本型号。</p> 
程序型	程序动作	<p>可利用输入到控制器中的程序, 进行从驱动轴动作到与外部设备通信等操作的型号。 适用于没有必要安装 PLC 的小型设备。</p> 

转下页

转下页

转下页

转下页

转下页

- 控制器
- 滑块型
- 拉杆型
- 平台
- 臂杆扁平
- 夹爪
- 旋转型
- 无尘室
- 专用型
- 防滴型
- 控制器
- 机种一览
- 24V
- 触摸屏
- 网关单元
- 简易绝对型单元
- RoBoNET
- ERC2
- PCON
- ACON
- SCON
- PSEL
- ASEL
- SSEL
- XSEL

按控制器功能区分机种一览表

型号种类	系列名	RPCON	RACON	ERC2	PCON
	对应驱动轴	RCP3/RCP2	RCA2/RCA	ERC2	RCP3/RCP2
	刊载页	→P343	→P343	→P355	→P365
位置定位型	外观	(未对应)	(未对应)		
	型号符号	—	—	PN/NP	C
	最大连接轴数	—	—	(—)	1轴
	最大定位点数	—	—	16点	512点
	输入电源	—	—	DC24V	DC24V
电磁阀型	外观	(未对应)	(未对应)		
	型号符号	—	—	PN/NP	CY
	最大连接轴数	—	—	(—)	1轴
	最大定位点数	—	—	3点	3点
	输入电源	—	—	DC24V	DC24V
脉冲串输入型	外观	(未对应)	(未对应)	(未对应)	
	型号符号	—	—	—	PL/PO
	最大连接轴数	—	—	—	1轴
	最大定位点数	—	—	—	(—)
	输入电源	—	—	—	DC24V
网络型 串行通信型	外观				
	型号符号	RPCON	RACON	SE	C/CG/SE(※3)
	最大连接轴数	16轴(※1)	16轴(※1)	(—)	1轴
	最大定位点数	768点(※2)	768点(※2)	64点	768点/64点(※4)
	输入电源	DC24V	DC24V	DC24V	DC24V
程序型	外观	(未对应)	(未对应)	(未对应)	(未对应)
	型号符号	—	—	—	—
	最大连接轴数	—	—	—	—
	最大定位点数	—	—	—	—
	输入电源	—	—	—	—

※1 每1轴必须有1个控制器单元。无法进行各轴的插补动作。
 ※2 在直接数值指定模式下工作时，没有点数限制。
 ※3 C/CG型在网络连接规格时，可直接连接现场网络。
 SE型可使用网关单元连接到现场网络。

	ACON	SCON	PSEL	ASEL	SSEL	XSEL
	RCA2/RCA	RCS2	RCP3/RCP2	RCA2/RCA	RCS2	RCS2
	→P375	→P385	→P395	→P405	→P415	→P425
						(未対応)
	C	C	C	C	C	—
	1轴	1轴	2轴	2轴	2轴	—
	512点	512点	1500点	1500点	20000点	—
	DC24V	AC100/200V	DC24V	DC24V	AC100/200V	—
			(未対応)	(未対応)	(未対応)	(未対応)
	CY	C	—	—	—	—
	1轴	1轴	—	—	—	—
	3点	3点/7点	—	—	—	—
	DC24V	AC100/200V	—	—	—	—
			(未対応)	(未対応)	(未対応)	(未対応)
	PL/PO	C	—	—	—	—
	1轴	1轴	—	—	—	—
	(—)	(—)	—	—	—	—
	DC24V	AC100/200V	—	—	—	—
		 ※无需网关单元 可直接连接网络			 ※写真はネットワ ク仕と コネクタが なります。	 ※无需网关单元 可直接连接网络
	C/CG/SE (※3)	C	C	C	C	J/K/P/Q
	1轴	1轴	2轴	2轴	2轴	6轴
	768点/64点(※4)	512点	1500点	1500点	20000点	4000点
	DC24V	AC100/200V	DC24V	DC24V	AC100/200V	AC100/200V
	(未対応)	(未対応)				
	—	—	C	C	C	J/K/P/Q
	—	—	2轴	2轴	2轴	6轴
	—	—	1500点	1500点	20000点	4000点
	—	—	DC24V	DC24V	AC100/200V	AC100/200V

※4 768点是在位置编号指定模式下驱动C/CG的网络连接规格时的数据。
64点是在网关单元的位置编号指定模式下驱动SE型时的数据。
在直接数值指定模式下工作时，没有点数限制。

控制器
内置型
滑块型
拉杆型
平台
臂杆扁平
夹爪
旋转型
无尘室
专用型
防滴型
控制器

机种一览

24V

触摸屏

网关单元

简易绝对
型单元

RoBoNET

ERC2

PCON

ACON

SCON

PSEL

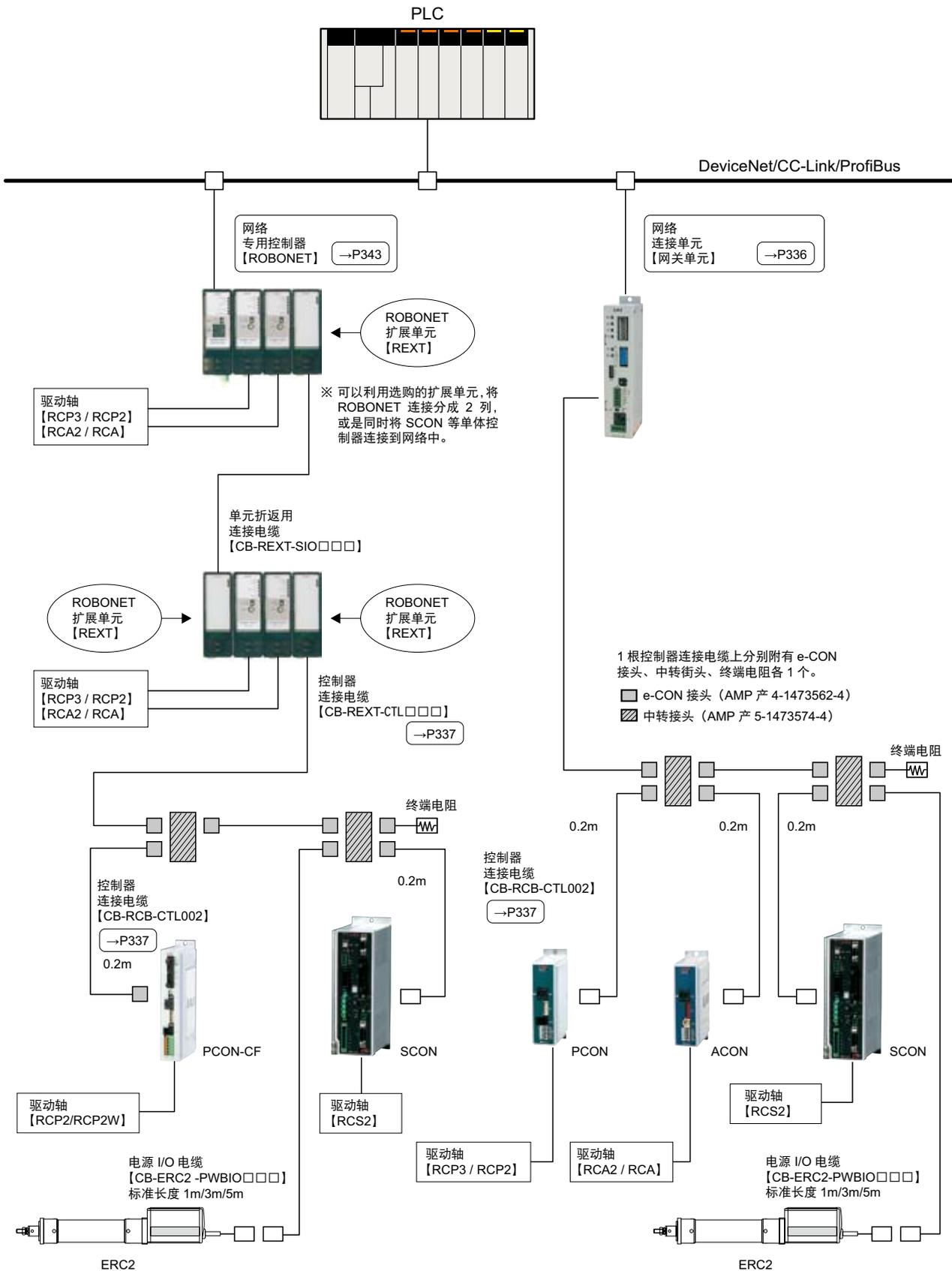
ASEL

SSEL

XSEL

现场网络系统构成图

当通过现场网络控制电缸时，可使用网络专用控制器“ROBONET”，或是将单体控制器（PCON/ACON/SCON）连接到“网关单元”上。

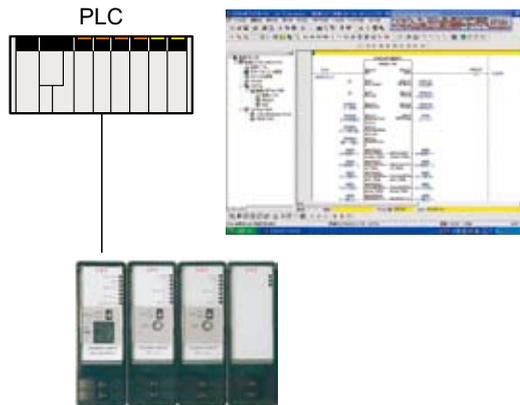


串行通信系统构成图

【ROBONET 串行通信 ~功能模块~】

可以使用支持 Modbus-RTU 协议的通信单元，通过串行通信让 PCON/ACON/SCON/ROBONET 的各控制器进行动作。

当进一步将欧姆龙产 PLC CS/CJ 系列与 ROBONET SIO 型组合使用时，还备有无需通信程序的专用功能模块，所以能够简单便捷的通过串行通信进行动作。

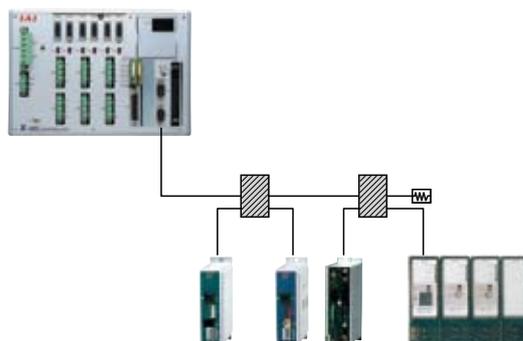


【XSEL-P/Q 控制器 RC 网关功能】

XSEL-P/Q 控制器的 RC 网关功能，是使用专用电缆连接 XSEL 控制器与 PCON/ACON/SCON/ROBONET 各控制器，从而能够利用 XSEL 控制器的 SEL 程序让控制器进行动作的功能。

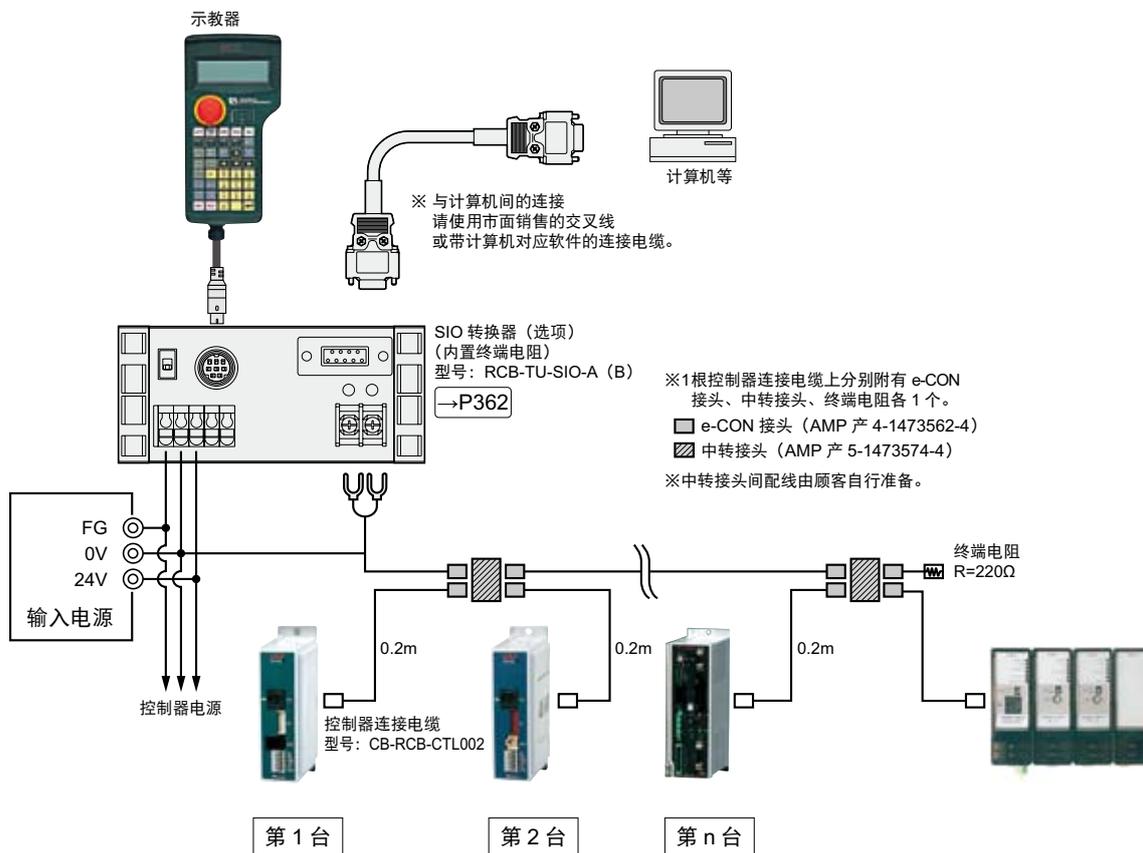
当组合使用单轴机械手与电缸时，只需一个程序就能够简单快捷的让电缸进行动作。

(※XSEL-J/K 型无法使用 RC 网关功能)



【其他串行通信】

当连接多台控制器进行使用时，如果使用“SIO 转换器”，则无需重新插拔电缆，就能够对所连接控制器内的数据进行改写操作。



- 控制器
- 内置型
- 滑块型
- 拉杆型
- 平台
- 臂杆扁平
- 旋转型
- 夹爪
- 无尘室
- 专用型
- 防滴型
- 控制器
- 机种一览
- 24V
- 触摸屏
- 网关单元
- 简易绝对型单元
- RoBoNET
- ERC2
- PCON
- ACON
- SCON
- PSEL
- ASEL
- SSEL
- XSEL